# IL CAMPO GEOMAGNETICO

# FRANCO MOLINA

Dirigente il reparto geomagnetico dell'Istituto Nazionale di Geofisica

# PREFAZIONE

Questo lavoro non è un trattato sul campo geomagnetico e nemmeno una rassegna sull'argomento, almeno nel significato che normalmente si attribuisce al termine « rassegna »; esso è semplicemente un tentativo di condensare in termini comprensibili agli studiosi non specializzati ciò che oggi si sa o si ipotizza sul magnetismo terrestre e sulle sue cause. Chi scrive si è sempre trovato a disagio di fronte alle richieste di una spiegazione sull'origine del campo magnetico terrestre: o si cerca di cavarsela con poche parole (« si tratta di correnti elettriche indotte nell'interno della Terra») che possono forse accontentare chi non si occupa in modo particolare di problemi scientifici ma non possono soddisfare un fisico, oppure ci si sente obbligati a tentare faticosamente di approfondire, sia per capirli personalmente che per poterli poi spiegare agli altri, argomenti e ragionamenti che sono in realtà accessibili solo a un fisico teorico ben preparato. Apparentemente non esiste una via di mezzo, come del resto in molti altri campi della fisica contemporanea.

La presente monografia rappresenta appunto il tentativo di trovare questa via di mezzo: nel terzo capitolo, dedicato alle teorie sull'origine del campo geomagnetico, si cerca di descrivere qualitativamente i principali processi fisici proposti come sorgenti del campo, dopo un accenno ai fondamenti fisici e matematici sui quali sono state elaborate le varie teorie. Senza farmi soverchie illusioni di essere riuscito nell'intento, mi dichiarerei tuttavia soddisfatto se questo lavoro destasse sull'argomento l'interesse di qualche giovane ricercatore, incoraggiandolo ad un approfondimento.

I primi due capitoli sono introduttivi al terzo ora citato, e illustrano i dati sperimentali necessari a chi intende cercare le cause del campo geomagnetico. In particolare il secondo capitolo, dedicato al paleomagnetismo, oltre a presentare un compendio di dati sulla storia del campo, ha anche come mira di attirare l'attenzione degli studiosi di fisica e di geologia su di un campo di ricerca suscettibile di varie e interessanti applicazioni scientifiche; per la natura di questo lavoro,

#### F. MOLINA

in esso non sono stati tuttavia trattati i fondamenti della elaborazione statistica dei dati sperimentali e della teoria degli errori relativi ai metodi di misurazione. Inoltre, per la comprensione degli argomenti trattati in questo capitolo è necessaria la conoscenza dei fondamenti del magnetismo nella materia; per non dilungarsi eccessivamente, essi vengono qui supposti noti. In ogni caso, delucidazioni piuttosto esaurienti si potranno ottenere dai due trattati di Nagata e di Irving citati nella bibliografia.

A proposito di questa, dato appunto che il presente lavoro non è una rassegna, essa è stata ridotta a poche voci, includenti alcuni lavori generali sugli argomenti trattati e alcune delle più significative note scientifiche; una bibliografia più completa si può trovare nei lavori citati. Ritengo qui opportuno prevenire il lettore desideroso di approfondire che, mentre per le teorie sull'origine del campo la letteratura non è abbondantissima e può essere da questo punto di vista abbastanza facilmente affrontata, nel campo del paleomagnetismo il numero di lavori pubblicati è divenuto enorme; sarebbe quindi vivamente augurabile un aggiornamento dei trattati generali qui citati.

Roma, Dicembre 1972.

## INTRODUZIONE

Nel trattare l'argomento oggetto del presente lavoro si pone naturalmente il problema del sistema di unità da usare per le grandezze fisiche e per le equazioni. L'Unione Internazionale di Fisica pura e applicata (I.U.P.A.P.) ha ufficialmente raccomandato l'uso universale del Sistema Internazionale (S.I.), che, come si sa, per l'elettromagnetismo è il sistema MKSA. Come è noto, in Geomagnetismo è stato sempre usato, almeno per esprimere le grandezze fisiche, il sistema CGS elettromagnetico (u.e.m.); le proposte avanzate in seno alla Associazione Internazionale di Geomagnetismo e Aeronomia (I.A.G.A.), durante il congresso di Mosca (1971) dell'Unione Geofisica e Geodetica Internazionale, per l'adozione del sistema S.I. in Geomagnetismo non sono state accolte (probabilmente per ragioni più formali che sostanziali), ma è stata lasciata la porta aperta per un'accettazione futura; è quindi scontato che in un tempo più o meno prossimo si giungerà all'uso del sistema S.I. in tutti i rami della Geofisica.

Data questa situazione, che possiamo chiamare di attesa se non proprio di transizione, si è ritenuto opportuno in questo lavoro esprimere le grandezze fisiche nel sistema u.e.m., dato che esso è il sistema tradizionalmente adottato (tanto tradizionalmente che il suo uso può considerarsi ufficiale), aggiungendo fra parentesi il loro valore nel sistema S.I., che sarà certamente il sistema di domani. Questa soluzione, indubbiamente poco gradevole alla lettura, permetterà tuttavia al lettore che vorrà approfondire i vari argomenti di orientarsi più facilmente quando consulterà direttamente le pubblicazioni scientifiche passate e quelle future. È ovvio che tale doppia indicazione non sarà usata per le grandezze semplici (come ad es. la velocità), che saranno senz'altro espresse in S.I.; inoltre, tutte le equazioni che compaiono nel Cap. 3, dove vengono accennate le teorie sull'origine del campo geomagnetico, sono scritte esclusivamente nella forma che deriva dall'uso del sistema S.I.

Le grandezze magnetiche usate in questo lavoro e soggette alla doppia unità di misura sono quattro: il « campo » magnetico, il momento magnetico, l'intensità di magnetizzazione (cioè il momento magnetico per unità di volume) e la suscettività. La loro definizione comporta delle difficoltà che sono almeno in parte di natura diversa da quelle derivanti da una semplice trasformazione di unità.

Per quanto riguarda il « campo », l'introduzione in fisica (dettata dalla necessità di descrivere adeguatamente i fenomeni magnetici all'interno della materia) di due vettori diversi, H, intensità del campo, e B, induzione magnetica, rende necessario decidere che cosa effettivamente si misuri con i vari strumenti ideati per la determinazione del campo geomagnetico: secondo la fisica tradizionale, un ago (dipolo) magnetico nelle sue diverse applicazioni (metodo di Gauss-Lamont, galvanometro dei seni ecc.) conduce alla misura di H, mentre una bobina di induzione, come quelle usate per le micropulsazioni, o un « search-coil » usato sui satelliti, che non è altro che un semplicissimo induttore terrestre, misurano dB/dt. L'uso del sistema u.e.m. ha sempre permesso di sorvolare su questa complicazione, in quanto in esso  $H \in B$  non solo hanno le stesse dimensioni fisiche, ma nel vuoto, e praticamente nell'aria, hanno anche lo stesso valore numerico; si sono quindi usate indifferentemente le unità oersted e gauss (con la preferenza alla seconda in passato, alla prima negli anni più recenti), con l'uso universale del gamma  $(\gamma)$ , definito a sua volta indifferentemente come 10-5 oersted o 10-5 gauss. Nel sistema S.I. è invece necessario distinguere fra le unità di H, l'Ampere/metro (Am<sup>-1</sup>), e l'unità di B, il Weber/m<sup>2</sup>, detto ora tesla (T); H ha le dimensioni [H] = $[IL^{-1}]$  ( $I \equiv$  intensità di corrente), mentre per B si ha  $[B] = [MLt^{-2}/IL] =$  $[Mt^{-1}I^{-1}]$ . La relazione tra **B** e **H** è **B** =  $\mu$  **H**, dove  $\mu$  è la permeabilità magnetica, che ha le dimensioni di una forza diviso per il quadrato di una intensità di corrente ( $[\mu] = [MLt^{-2}I^{-2}]$ ); nel vuoto, e praticamente nell'aria, si ha  $B_o = \mu_o H_o$ , dove  $\mu_o$  ha le stesse dimensioni di  $\mu$  e il valore numerico 4  $\pi$ . 10<sup>-7</sup>. Le relazioni fra le grandezze del sistema S.I. e le corrispondenti grandezze del sistema u.e.m. sono:

1 
$$\Lambda/m = 4 \pi . 10^{-3}$$
 oersted; 1 T = 10<sup>4</sup> gauss.

La situazione è cambiata in seguito a una recente decisione della I.U.P.A.P. sulla definizione di momento magnetico. Non potendosi dare del momento magnetico una definizione analoga a quella del momento elettrico, a causa della impossibilità di individuare la « massa magnetica » come analogo della carica elettrica, lo si è definito come quella grandezza vettoriale che lega fra loro l'energia potenziale E

#### **INTRODUZIONE**

di un dipolo magnetico in un campo uniforme e il vettore di campo, che indicheremo genericamente con F:

$$E = -M \times F.$$

Esistono due possibilità di scelta per F, e precisamente H oppure B. Se si sceglie H, come è stato fatto in passato, il momento magnetico M ha le dimensioni, nel sistema S.I.,

$$[M] = [ML^{2}t^{-2}/IL^{-1}] = [ML^{3}t^{-2}I^{-1}].$$

Se si sceglie B, le dimensioni di M sono

$$[M] = [ML^{2}t^{-2}/Mt^{-2}I^{-1}] = [L - I].$$

Come si vede dalle equazioni dimensionali, la prima scelta conduce ad assumere per il momento magnetico di una spira circolare di area S percorsa dalla corrente *i* la grandezza  $\mu_o iS$ , la seconda scelta porta ad un momento pari a *iS*, come nel sistema u.e.m.

Orbene, la I.U.P.A.P. ha deciso per la seconda alternativa: il momento magnetico si misura allora, nel sistema S.I., in Ampere moltiplicato m<sup>2</sup> (Am<sup>2</sup>). Il significato di questa scelta è evidente: il vettore atto a descrivere il campo magnetico è solo B, perché ad esso viene attribuita l'azione che in precedenza caratterizzava e serviva a definire il vettore H, cioè la coppia esercitata su di un dipolo magnetico.

Questa scelta è indubbiamente opinabile; essa tuttavia toglie ogni ambiguità dalle misure di campo magnetico nel vuoto. Una sua conseguenza sul Geomagnetismo è che le unità di misura del campo geomagnetico sono quelle di *B*: il gauss nel sistema u.e.m., il tesla nel sistema S.I. Dalla relazione fra tesla e gauss e fra gauss e gamma risulta che 1  $\gamma = 10^{-9}$  T = 1nT (nanotesla); ciò permette di conservare l'antica unità gamma con la nuova denominazione di nT, evitando la necessità di trasformare tutti i valori numerici relativi al campo magnetico terrestre finora usati.

Quanto al momento magnetico, il fatto che esso abbia in ambedue i sistemi le dimensioni di una intensità di corrente per una superficie permette di ricavare facilmente il rapporto fra le unità: 1 u.e.m. =  $10^{1}.10^{-4} = 10^{-3} \text{ Am}^{2}$ .

Dalle considerazioni sul campo e sul momento si può precisare l'espressione del campo prodotto da un dipolo di momento M in un punto a distanza r dal suo centro. È noto che questo è proporzionale a  $M/r^3$ ; la costante di proporzionalità dipende dal sistema di unità usato. A parte un fattore in cui compare la «latitudine» del punto, fattore comune a tutti i sistemi, la costante è uguale a 1 nel sistema u.e.m.; dato che il campo è misurato in gauss, rispettivamente in tesla, nei sistemi u.e.m. e S.I., tenendo conto dei rapporti fra le corrispondenti unità per il campo, il momento magnetico e la lunghezza nei due sistemi, si trova che in S.I. la costante è uguale a 10<sup>-7</sup>, cioè a  $\mu_o/4 \pi$ . Questo risultato si potrebbe ritrovare anche partendo dall'equivalenza fra un dipolo e una spira circolare percorsa da corrente (M = iS) e applicando la prima formula di Laplace espressa in S.I.

Dal momento magnetico si deduce immediatamente l'intensità di magnetizzazione I, dividendo per un volume; nel sistema S.I. essa risulta allora misurata in  $Am^{-1}$ , e la relazione fra le due unità è

$$1 \frac{\text{u.e.m.}}{\text{cm}^3} = \frac{10^{-3}}{10^{-6}} \text{ Am}^{-1} = 10^3 \text{ Am}^{-1}.$$

Rimane infine la suscettività  $\chi$ ; volendo conservarle anche nel sistema S.I. la sua caratteristica tradizionale di grandezza adimensionata, è necessario che essa venga considerata come la grandezza che lega l'intensità di magnetizzazione (Am<sup>-1</sup>) con un altro vettore la cui intensità abbia le dimensioni Am<sup>-1</sup>, cioè H. Si avrà cioè ancora la relazione  $I = \chi H$ . La relazione fra le due unità di  $\chi$  è:

$$\chi$$
 u.e.m. =  $\frac{1 \text{ u.e.m./cm}^3}{1 \text{ oersted}} = \frac{10^3 \text{ Am}^{-1}}{10^3/4 \pi \text{ Am}^{-1}} = 4 \pi \text{ S.I.}$ 

Va da sè che anche nel sistema u.e.m.  $\chi$  è adimensionata, in quanto I, essendo data da un momento magnetico diviso un volume  $(L^3)$ , ha le stesse dimensioni di H, che è dato anch'esso da un momento magnetico diviso il cubo di una lunghezza. Questa definizione di suscettività desta tuttavia delle perplessità: se da ogni misura di campo magnetico si può dedurre solo B, a H non può rimanere altro che un significato formale di relazione fra intensità di corrente e distanze, per cui anche a  $\chi$  andrebbe a rigore attribuito un significato puramente formale. Per ovviare a questo inconveniente occorrerà in futuro impostare lo studio delle proprietà magnetiche della materia su di una relazione fra I e B, come del resto è in parte già stato fatto da vari Autori, ad es. Stratton. Nel presente lavoro non si potrà fare altro che usare il vecchio concetto di suscettività, senza tuttavia alcun pregiudizio per la comprensione; inoltre, essendo in questa sede sufficiente la conoscenza dell'ordine di grandezza di  $\chi$ , il fattore  $4\pi$  di trasformazione tra unità u.e.m. e unità S.I. sarà assunto uguale a 10.

# CAPITOLO 1

# Analisi del campo geomagnetico

#### 1.1. DIPOLO MAGNETICO.

Richiamiamo brevemente alcune nozioni sul dipolo magnetico, che ci saranno utili nel seguito.

Assumiamo un sistema di coordinate polari in un piano, r,  $\vartheta$ , il cui asse polare coincida, in direzione e verso, col momento M del dipolo e la cui origine coincida col centro di questo. È facile dimostrare che il potenziale magnetico prodotto dal dipolo in un punto P di coordinate r,  $\vartheta$  (fig. 1.1) è

$$V = rac{M imes r}{r^3} = rac{M\cosartheta}{r^2} \, .$$

Per ragioni di simmetria ciò vale per qualunque piano contenente l'asse polare.

In ognuno di questi piani si possono definire due particolari componenti del campo magnetico: la componente trasversale H, normale a r e diretta nel verso di  $\vartheta$  crescente (che in geomagnetismo corrisponde alla componente orizzontale), e la componente radiale Z, diretta nel verso assunto come positivo per r (che in geomagnetismo corrisponde alla componente



verticale). Per le definizioni di potenziale e di campo, la prima si ottiene eseguendo la derivata direzionale —  $\partial V/r \ \partial \vartheta$  lungo l'elemento di linea  $r \ \partial \vartheta$  normale a r, la seconda dalla derivata —  $\partial V/\partial r$ . Si ha quindi

$$H = \frac{M \sin \vartheta}{r^3} \quad ; \quad Z = \frac{2M \cos \vartheta}{r^3} \quad (\text{u.e.m.})$$
$$H = \frac{\mu_o}{4\pi} \frac{M \sin \vartheta}{r^3} \quad ; \quad Z = \frac{\mu_o}{4\pi} \frac{2M \cos \vartheta}{r^3} \quad (\text{S.I.})$$

Introducendo, in luogo della colatitudine  $\vartheta$ , la latitudine  $\varphi$ , si ha

$$H = \frac{M \cos \varphi}{r^3}$$
;  $Z = \frac{2M \sin \varphi}{r^3}$  (u.e.m.) [1.1]

$$H = \frac{\mu_o}{4\pi} \frac{M \cos \varphi}{r^3} \quad ; \quad Z = \frac{\mu_o}{4\pi} \frac{2M \sin \varphi}{r^3} (8.1.) \qquad [1.1']$$

1.2. ELEMENTI DEL CAMPO GEOMAGNETICO.

Il campo magnetico terrestre, o campo geomagnetico, è un campo vettoriale, caratterizzato da un vettore, funzione del punto, che nel seguito verrà indicato con F. Per individuare completamente F in un determinato punto è necessario determinarne tre componenti rispetto ad un opportuno sistema di riferimento; se il punto giace sulla superficie terrestre, il sistema di riferimento può essere convenientemente scelto con l'origine nel punto stesso, l'asse x nella direzione del nord geografico, l'asse y nella direzione dell'est geografico, l'asse z nella direzione della verticale verso il basso. Le componenti lungo i tre assi vengono allora indicate rispettivamente con X, Y, Z.

Per ragioni di comodità di misurazione si preferisce spesso individuare F attraverso altri elementi, e precisamente un elemento in-



tensivo e due elementi angolari. L'elemento intensivo è la componente orizzontale H, cioè la proiezione di F sul piano orizzontale, considerata anch'essa come un vettore; gli elementi angolari sono: 1) la declinazione D, definita come l'angolo tra la direzione di H e la direzione del nord geografico, assunto come positivo quando H è diretta a est del meridiano geografico; se indichiamo col nome di meridiano magnetico di un punto il piano verticale passante per il punto stesso e contenente F (e quindi H), la declinazione si può definire come l'angolo fra il meridiano magnetico e il meridiano

geografico; 2) la inclinazione I, definita come l'angolo che F forma col piano orizzontale o, ciò che è lo stesso, come l'angolo fra la direzione di F e la direzione di H. La fig. 1.2 illustra gli elementi sopra definiti.

Le relazioni fra i vari elementi sono le seguenti:

$$H = F \cos I; \ Z = F \sin I; \ Z = H \operatorname{tg} I; \ X = H \cos D; \ Y = H \sin D$$
$$H = (X^2 + Y^2)^{1/2}; \ F = (X^2 + Y^2 + Z^2)^{1/2} = (H^2 + Z^2)^{1/2}.$$

#### 1.3. ANALISI DEL CAMPO GEOMAGNETICO IN ARMONICHE SFERICHE.

Il potenziale V dovuto a una certa distribuzione di materiale magnetico (elettrico, gravitazionale) soddisfa, nei punti esterni a tale distribuzione, all'equazione di Laplace

$$\nabla^2 V = 0$$
 [1.2]

Usando un sistema di coordinate cartesiane ortogonali x, y, z la [1.2] si scrive

$$\frac{\partial^2 V}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 V}{\partial y^2} + \frac{\partial^2 V}{\partial z^2} = 0$$

Nell'applicazione dell'equazione di Laplace al magnetismo terrestre conviene usare un sistema di coordinate polari sferiche  $r, \vartheta, \lambda$  avente



l'origine nel centro della Terra; r è la distanza del generico punto P dal centro,  $\vartheta$  la sua colatitudine, cioè l'angolo che r forma con l'asse polare (l'asse di rotazione terrestre, che si assume generalmente coincidente con l'asse z del sistema di coordinate cartesiane, con verso dal polo sud al polo nord) e  $\lambda$  la sua longitudine, vale a dire l'angolo che il meridiano passante per P forma con un meridiano di riferimento (il meridiano di Greenwich, che per convenzione si assume come con-

tenente l'asse x) (fig. 1.3). È ovvio che il sistema di riferimento x, y, z qui definito non ha nulla a che fare col sistema introdotto nel paragrafo precedente.

Le relazioni che legano le coordinate cartesiane con le coordinate polari sono le seguenti:

$$x = r \sin \theta \cos \lambda; \quad y = r \sin \theta \sin \lambda; \quad z = r \cos \theta.$$
 [1.3]

Si dimostra che in coordinate sferiche l'equazione di Laplace assume la forma
[1.4]

$$\nabla^2 V = \frac{1}{r^2} \frac{\partial}{\partial r} \left( r^2 \frac{\partial V}{\partial r} \right) + \frac{1}{r^2 \sin \vartheta} \frac{\partial}{\partial \vartheta} \left( \sin \vartheta \frac{\partial V}{\partial \vartheta} \right) + \frac{1}{r^2 \sin^2 \vartheta} \frac{\partial^2 V}{\partial \lambda^2} = 0$$

Ogni funzione che soddisfi all'equazione di Laplace prende il nome di funzione armonica.

Una funzione armonica omogenea di grado n in x, y, z (si considerano solo valori interi positivi di n) si può scrivere, attraverso le [1.3] nella forma  $r^n F_n$   $(\vartheta, \lambda)$ ; la più generale soluzione dell'equazione di Laplace contiene termini di tutti i gradi. La  $r^n F_n$   $(\vartheta, \lambda)$  viene chiamata funzione armonica sferica di grado n. Si può facilmente dimostrare che, se  $r^n F_n$   $(\vartheta, \lambda)$  è una soluzione della [1.4], lo è pure la

$$\frac{1}{r^{(n+1)}} F_n(\vartheta,\lambda).$$

Sviluppando la  $F_n(\vartheta, \lambda)$  per mezzo delle [1.3], si trova che essa, contenendo sin  $\vartheta$ , cos  $\vartheta$ , sin  $\lambda$ , cos  $\lambda$  lino al grado n, assume la forma

$$F_n = \sum_{m=0}^n S_n^m \cos\left(m \lambda + \varepsilon_n^m\right), \qquad [1.5]$$

dove  $S_n^m$  sono funzioni di  $\vartheta$ . Sostituendo allora la  $V_n = r^n F_n(\vartheta, \lambda)$ nella [1.4] e risolvendo tale equazione rispetto alle  $\overline{S}_n^m$ , si giunge al risultato che queste coincidono, a meno di un fattore arbitrario, con le cosidette funzioni associate di Legendre  $P_{n,m}(\vartheta)$ , o funzioni sferiche. La forma esplicita delle funzioni di Legendre si può ricavare dalle espressioni seguenti: per m = 0 (funzioni zonali di Legendre) si ha

$$P_n(\vartheta) = \frac{1}{n!2^n} \frac{\mathrm{d}^n}{\mathrm{d}(\cos\vartheta)^n} (\cos^2\vartheta - 1)^n;$$

per m > 0 ma sempre  $\leq n$  è

$$\bar{P}_{n,m}(\vartheta) = \sin^m \vartheta \frac{\mathrm{d}^m P_n(\vartheta)}{\mathrm{d} (\cos \vartheta)^m}.$$

n è il grado e m l'ordine delle funzioni di Legendre.

Nel seguito si useranno le funzioni, dette « funzioni quasi normalizzate di Schmidt »,  $P_n^m(\vartheta)$ :

$$P_{r}^{m}(\vartheta) = P_{n,m}(\vartheta) \quad \text{per } m = 0$$

$$P_{n}^{m}(\vartheta) = \left\{ 2 \frac{(n-m)!}{(n+m)!} \right\}^{1/2} P_{n,m}(\vartheta) \text{ per } m > 0 \quad (1.6)$$

Il fattore moltiplicativo nella seconda espressione è stato introdotto da Schmidt per fare in modo che le funzioni  $P_{\tau}^{m}$  cos  $m \lambda \in P_{\tau}^{m} \sin m \lambda$  (che compaiono nello sviluppo della [1.5] e vengono chiamate funzioni armoniche superficiali) siano dello stesso ordine di grandezza delle funzioni zonali  $P_{n}$  (m = 0) di uguale grado. Si ha infatti dalle [1.6] che sia il valore medio di  $P_{n}^{z}$  su di una superficie sferica, sia il valore medio di  $(P_{n}^{m} \cos m \lambda)^{2}$  o di  $(P_{n}^{m} \sin m \lambda)^{2}$  sulla stessa sfera sono dati da  $\frac{1}{2n+1}$ .

Dalla [1.5] si ha che  $F_n$  può essere scritta nella forma

$$F_n = \sum_{m=0}^n \left( A_n^m \cos m \lambda + B_n^m \sin m \lambda \right) P_n^m (\vartheta)$$

dove  $A_{\nu}^{m}$  e  $B_{\nu}^{m}$  sono coefficienti indipendenti da  $\vartheta$  e da  $\lambda$ . Il potenziale V sulla superficie di una sfera di raggio unitario viene espresso dalla somma di infiniti termini  $F_{\mu}$  per  $\mu$  variabile da 1 a  $\infty$ :

$$V = \sum_{n=1}^{\infty} \sum_{m=0}^{n} \left( A_n^m \cos m\lambda + B_n^m \sin m\lambda \right) P_n^m \left( \vartheta \right).$$
 [1.7]

Assumiamo ora una sfera di raggio a, e consideriamo la duplice dipendenza di V da r. Come si è dianzi detto, la soluzione più generale della [1.2] contiene termini di tutti i gradi, quindi termini proporzionali a  $r^n$  e termini proporzionali a  $1/r^{(n+1)}$ . Per comprendere il significato fisico di questi termini, occorre ricordare che la [1.2] è valida solo nello spazio non contenente la materia che produce V; in questo spazio V e le sue derivate spaziali (le componenti della forza) si mantengono sempre finite. Se la materia è contenuta in tutta e sola la sfera di raggio a, la [1.2] è valida per  $r \ge a$ ; affinché V e la forza siano finite, tendendo a zero per  $r \to \infty$ , occorre che nello sviluppo di Vnon compaiano potenze positive di r. Il potenziale deve quindi contenere solo termini della forma  $(a/r)^{(n+1)}$ ; questi rappresentano perciò

il potenziale di origine *interna* alla sfera. Se invece la materia è esterna alla sfera di raggio *a*, la [1.2] è valida per r < a; se *V* deve rimanere sempre finito, la sua espressione deve contenere solo termini della forma  $(r/a)^n$ , che rappresentano perciò il potenziale di origine *esterna*. L'espressione generale del potenziale *V* si può scrivere allora

$$V = a \sum_{n=1}^{\infty} \sum_{m=0}^{n} \left[ \left\{ c_n^m \left( \frac{r}{a} \right)^n + \left( 1 - c_n^m \right) \left( \frac{a}{r} \right)^{n+1} \right\} A_n^m \cos m\lambda + \left\{ s_n^m \left( \frac{r}{a} \right)^n + \left( 1 - s_n^m \right) \left( \frac{a}{r} \right)^{n+1} \right\} B_n^m \sin m\lambda \right] P_n^m (\vartheta),$$

in cui  $c_n^m \in s_n^m$ , compresi fra 0 e 1, indicano la frazione dei termini armonici in cos  $m\lambda$  e sin  $m\lambda$  dovuta a materia esterna alla sfera; il fattore *a* fuori dai segni di sommatoria serve a dare ai coefficienti  $A_n^m$ ,  $B_n^m$  le dimensioni dell'intensità di un campo (magnetico, elettrico, gravitazionale).

Nelle applicazioni al geomagnetismo si è soliti porre

$$c_n^m A_n^m = g_n^{me}, \quad (1 - c_n^m) A_n^m = g_n^{mi}, \quad s_n^m B_n^m = h_n^{me}, \quad (1 - s_n^m) B_n^m = h_n^{mi}$$
[1.8]

da cui

$$g_n^{me} + g_n^{mi} = g_n^m = A_n^m \quad ; \quad h_n^{me} + h_n^{mi} = h_n^m = B_n^m,$$
 [1.8']

dove i suffissi e, i denotano esterno e interno rispettivamente. Allora V si scrive

$$V = a \sum_{n=1}^{\infty} \left\{ \left( \frac{r}{a} \right)^n T_n^e + \left( \frac{a}{r} \right)^{n+1} T_n^i \right\}$$

dove a rappresenta ora il raggio terrestre, mentre la notazione  $T_n$ (indipendentemente dai suffissi) indica l'espressione

$$T_n = \sum_{m=0}^n (g_n^m \cos m\lambda + h_n^m \sin m\lambda) P_n^m (\vartheta).$$

 $g_n^m \in h_n^m$  vengono chiamati coefficienti di Gauss.

È importante sottolineare che la [1.7], che noi abbiamo dedotto a partire dall'equazione di Laplace, cioè da una legge fisica, può anche essere considerata, indipendentemente da tale legge, semplicemente come la rappresentazione di una funzione spaziale su di una superficie sferica, esattamente come uno sviluppo in serie di Fourier rappresenta una funzione di una variabile in un determinato intervallo di questa. Anche ciascuna componente del campo geomagnetico potrebbe quindi essere espressa in forma analoga alla [1.7]; ma se il campo deriva da un potenziale, caratterizzato dai coefficienti di Gauss  $g_n^m e h_n^m$  sopra definiti, questi dovranno comparire anche nelle espressioni delle componenti del campo dedotte calcolando le derivate parziali, cambiate di segno, di  $V(r, \vartheta, \lambda)$  rispetto alle direzioni degli assi x, y, z del sistema di riferimento definito in 1.2 (non sarà inutile osservare che questo sistema, se riportato in fig. 1.3, avrebbe la sua origine in P, l'asse zcoincidente con r e il piano xy tangente in P alla sfera, con x diretto verso il polo nord). Tenendo conto del segno di X (positivo verso nord), di  $\vartheta$  (crescente a partire dall'asse polare) e di Z (positivo verso il centro della Terra), si ha:

$$X = \frac{\partial V}{r \partial \vartheta} = \frac{a}{r} \sum_{n=1}^{\infty} \sum_{m=0}^{n} \frac{\mathrm{d}P_n^m}{\mathrm{d}\vartheta} \left[ g_n^{me} \left(\frac{r}{a}\right)^n + g_n^{mi} \left(\frac{a}{r}\right)^{n+1} \right\} \cos m\lambda + \\ + \left\{ h_n^{me} \left(\frac{r}{a}\right)^n + h_n^{mi} \left(\frac{a}{r}\right)^{n+1} \right\} \sin m\lambda \right]$$

$$Y = -\frac{\delta V}{r\sin\vartheta\,\mathrm{d}\lambda} = \frac{a}{r\sin\vartheta}\sum_{n=1}^{\infty}\sum_{m=0}^{n} P_{n}^{m} \left[ m\left\{ g_{n}^{me}\left(\frac{r}{a}\right)^{n} + g_{n}^{mi}\left(\frac{a}{r}\right)^{n+1} \right\} \right]$$
$$\sin m\lambda - m\left\{ h_{n}^{me}\left(\frac{r}{a}\right)^{n} + h_{n}^{mi}\left(\frac{a}{r}\right)^{n+1} \right\}\cos m\lambda \right]$$
[1.9]

$$Z = \frac{\partial V}{\partial r} = \sum_{n=1}^{\infty} \sum_{m=0}^{n} P_n^m \left[ \left\{ n g_n^{rie} \left( \frac{r}{a} \right)^{n-1} - (n+1) g_n^{n/i} \left( \frac{a}{r} \right)^{n+2} \right\} \cos m\lambda + \left\{ n h_n^{mie} \left( \frac{r}{a} \right)^{n-1} - (n+1) h_n^{mi} \left( \frac{a}{r} \right)^{n+2} \sin m\lambda \right].$$

Sulla superficie della Terra, cioè per r = a, le precedenti divengono, tenendo conto delle [1.8']:

$$X = \sum_{n=1}^{\infty} \sum_{m=0}^{n} \frac{c P_n^m}{d\vartheta} \left[ g_n^m \cos m\lambda + h_n^n \sin m\lambda \right]$$
$$Y = \frac{1}{\sin \vartheta} \sum_{n=1}^{\infty} \sum_{m=0}^{n} P_n^m \left[ mg_n^m \sin m\lambda - mh_n^n \cos m\lambda \right] \qquad [1.9']$$

ANALISI DEL CAMPO GEOMAGNETICO

$$Z = \sum_{n=1}^{\infty} \sum_{m=0}^{n} P_{i}^{m} \left[ \left\{ ng_{n}^{me} - (n+1) g_{n}^{mi} \right\} \cos m\lambda + \left\{ nh_{n}^{me} - (n+1) h_{n}^{mi} \right\} \sin m\lambda \right].$$

Dalla distribuzione dei valori di X e Y sulla superficie terrestre si possono ottenere, per le [1.9'], i coefficienti  $g_n^m \in h_n^m$ . A tale scopo il metodo più largamente usato è stato il seguente.

Dai valori misurati nelle varie stazioni, generalmente distribuite piuttosto irregolarmente sulla superficie terrestre a causa delle condizioni geografiche, si tracciano le isodinamiche per le varie componenti; per interpolazione si ottengono poi i valori di queste su di una rete regolare costituita dall'incrocio di determinati paralleli e determinati meridiani, ad esempio ogni 10° di latitudine e di longitudine o più fitti (ogni 5° di latitudine e di longitudine), a seconda del materiale sperimentale a disposizione. Per ogni parallelo, cioè per un prefissato valore di  $\vartheta$ , si esegue un normale sviluppo in serie di Fourier di una componente, che indicheremo con f, per punti equidistribuiti su quel parallelo; si ottengono in tal modo i coefficienti di Fourier  $a_m$ ,  $b_m$  della espressione

$$f(\vartheta) = \sum_{m=\theta}^{\infty} (a_m \cos m\lambda + b_m \sin m\lambda).$$

Si uguagliano allora, per quel determinato valore di  $\vartheta$ , gli  $a_m$ ,  $b_m$  con i corrispondenti coefficienti di cos  $m\lambda$  e sin  $m\lambda$  nelle [1.9']; facendo ciò per ogni valore di  $\vartheta$  prescelto si ottiene un sistema di equazioni per ciascuno dei due gruppi di incognite  $g_n^m \in h_n^m$ . Illustriamo il metodo per i  $g_n^\vartheta$ , per es. per la X:  $a_\vartheta$  è allora dato da

$$a_{o} = \frac{\mathrm{d}P_{_{1}}^{^{0}}}{\mathrm{d}\vartheta} g_{1}^{^{0}} + \frac{\mathrm{d}P_{_{2}}^{^{0}}}{\mathrm{d}\vartheta} g_{_{2}}^{^{0}} + \frac{\mathrm{d}P_{_{3}}^{^{0}}}{\mathrm{d}\vartheta} g_{_{3}}^{^{0}} + \dots$$

dove le  $\frac{dP_n^{\theta}}{d\vartheta}$  sono coefficienti costanti noti, essendo fissato il valore di  $\vartheta$ . Ripetendo il procedimento per ognuno dei paralleli scelti, si ottiene un sistema di equazioni nelle incognite  $g_n^{\theta}$  che è risolubile se n è minore o uguale al numero dei paralleli, cioè al numero delle equazioni; normalmente ci si limita a un grado n minore del numero delle equazioni, per cui il sistema è risolubile mediante il metodo dei minimi quadrati. Allo stesso modo si ottengono i coefficienti di ordine superiore  $g_n^m e h_n^n$ , tenendo ben presente che in questo caso nelle equazioni non possono comparire termini, nei quali sia m > n, per la definizione delle  $P_n^m$  o delle  $P_{n,m}$  data a pag. 14.

Se il campo deriva rigorosamente da un potenziale, è evidente che i coefficienti  $q_n^m$  e  $h_1^m$  dedotti dalle componenti X e Y separatamente devono coincidere; per valutare questa coincidenza occorre naturalmente tener conto degli errori di misura, degli errori di cartografia (tracciatura delle isodinamiche), degli errori di interpolazione ecc. Un accurato esame dei risultati di tutte le analisi finora eseguite porta a concludere che le differenze riscontrate nei coefficienti calcolati da X e da Y possono attribuirsi appunto solo agli errori di cui sopra. Come coefficienti  $g_n^m$ ,  $h_n^m$  si assumono le medie dei valori trovati nelle analisi di X e di Y, se necessario opportunamente pesati.

Al tempo delle prime analisi, quando l'imprecisione dei risultati non permetteva di escludere dal campo geomagnetico una parte non derivante da un potenziale, era stata avanzata l'ipotesi dell'esistenza di correnti elettriche provenienti dall'esterno e attraversanti la superficie della Terra. È noto, infatti, che un campo non conservativo dà luogo a circuitazione diversa da zero e la circuitazione non nulla di un campo magnetico indica l'esistenza di una corrente elettrica concatenata col circuito lungo il quale è calcolata la circuitazione, secondo la relazione

# $\oint B \times dl = \mu_0 I;$

scegliendo il percorso sulla superficie terrestre, si poteva pensare di calcolare l'intensità delle correnti aria-terra. Ma per quanto si è detto sopra, questa ipotesi è oggi praticamente caduta. Esiste tuttavia una corrente elettrica verticale che dall'atmosfera scorre verso il suolo, come sappiamo dagli studi di elettricità atmosferica. Ma tenendo conto che la densità J di tale corrente è dell'ordine di  $3 \cdot 10^{-12}$  A/m<sup>2</sup>, possiamo calcolare l'ordine di grandezza del campo magnetico prodotto da essa lungo il perimetro di una superficie circolare dell'area di 1 km<sup>2</sup> ( $r = 5, 6 \cdot 10^2$ m) dalle relazioni

$$B \cdot 2 \pi r = \mu_0 JS = 4 \pi \cdot 10^{-7} JS$$
$$B = \frac{2 \cdot 10^{-7} \cdot 3 \cdot 10^{-12} \cdot 10^6}{r} = \frac{6 \cdot 10^{-13}}{r} \approx 10^{-15} T = 10^{-6} nT (\gamma).$$

L'intensità del campo magnetico è talmente inferiore alle possibilità di una determinazione sperimentale, che le suddette correnti verticali

#### ANALISI DEL CAMPO GEOMAGNETICO

non possono in alcun modo influire sul campo magnetico terrestre da noi conosciuto.

#### 1.4. SEPARAZIONE DEI CAMPI DI ORIGINE INTERNA E DI ORIGINE ESTERNA.

Come si vede, dall'analisi delle due componenti orizzontali Xe Y misurate sulla superficie terrestre (r = a) si possono dedurre solo i coefficienti  $g_n^m$ ,  $h_n^n$  che, per le [1.8'], sono la somma dei coefficienti interni ed esterni. Per determinare separatamente i contributi dei campi di origine interna e di origine esterna occorre analizzare anche la distribuzione della componente verticale Z; per le [1.8] e [1.8'] si può scrivere per Z sulla superficie terrestre

$$egin{aligned} Z &= \sum\limits_{n=1}^{\infty} \sum\limits_{m= heta}^{n} P_n^m \left( artheta 
ight) \left[ \left\{ n c_n^m - \left( n + 1 
ight) \left( 1 - c_n^m 
ight) 
ight\} g_n^m \cos m\lambda + \ &+ \left\{ n s_n^m - \left( n + 1 
ight) \left( 1 - s_n^m 
ight) 
ight\} h_n^m \sin m\lambda 
ight]; \end{aligned}$$

d'altra parte, eseguendo anche su Z lo sviluppo in armoniche sferiche descritto precedentemente, si ottiene

$$Z = \sum_{n=1}^{\infty} \sum_{m=0}^{n} P_n^{\prime \iota} (\vartheta) (\alpha_n^m \cos m\lambda + \beta_n^{\prime \prime \prime} \sin m\lambda),$$

dove gli  $a_n^m \in \beta_n^m$ , dedotti in modo analogo ai  $g_i^m \in h_n^m$  delle componenti X e Y, sono ora uguali a

$$a_n^m = \left\{ nc_n^m - (n+1) \left( 1 - c_n^m 
ight) \right\} g_n^m$$
  
 $eta_n^m = \left\{ ns_n^m - (n+1) \left( 1 - s_n^m 
ight) \right\} h_n^m$ 

In queste equazioni sono noti  $a_n^n \in \beta_n^m$ , testé calcolati dallo sviluppo di Z, come pure  $g_n^m \in h_n^m$ , dedotti dallo sviluppo di X e di Y; esse permettono quindi di calcolare  $c_n^m \in s_n^m$ , cioè la frazione dei termini armonici di origine esterna.

#### 1.5. RISULTATI DELLE PRINCIPALI ANALISI.

Dal 1830 ad oggi (cioè dal tempo in cui Gauss per primo usò lo sviluppo in armoniche sferiche per l'analisi del campo geomagnetico) sono state eseguite una trentina di analisi. Ventisei di esse sono state criticamente discusse da McDonald e Gunst (1967); nella Tab. 1 ne sono riportati i risultati, sotto forma di valori dei coefficienti di Gauss fino a n = m = 2; le singole analisi, tuttavia, sono state estese a gradi e ordini ben superiori. Ad esempio, mentre l'analisi di Gauss giungeva fino a n = m = 4, l'analisi di Hurwitz e coll. si spinge fino a n =m = 12. Le analisi si sono moltiplicate negli ultimi venti anni, allo scopo di cercare un sempre più accurato modello del campo geomagnetico da estrapolare all'esterno della Terra in vista degli studi sulla magnetosfera e sul comportamento dei plasmi e del vento solare nel campo geomagnetico stesso.

Va notato che non tutti gli Autori usano le funzioni quasi-normalizzate di Schmidt  $P_{i}^{m}(\vartheta)$ ; Gauss ha usato le funzioni da lui denotate  $P^{n,m}$ , che con le funzioni associate di Legendre  $P_{n,m}$  hanno la relazione seguente

$$P_{n,m} = \frac{(2n)!}{2^n \cdot n! (n-m)!} P^{n,m};$$

le stesse funzioni usano Dyson e Furner, nonché Jones e Melotte. I coefficienti di Gauss della tabella sono stati tuttavia riportati tutti allo stesso fattore di normalizzazione, e sono quindi direttamente confrontabili fra loro.

Vi sarebbero però altri punti da discutere riguardo alla confrontabilità delle varie analisi. È certo, infatti, che dai tempi di Gauss a oggi la situazione si è nettamente modificata riguardo sia alla precisione strumentale, sia al numero e alla distribuzione delle stazioni, fattori questi che intervengono in misura notevole nella determinazione dei coefficienti di Gauss; inoltre le analisi, anche le più recenti, si avvalgono di dati originali alle volte diversi, alle volte uguali ma pesati e analizzati con criteri e procedimenti diversi. Un altro elemento importante è risultato il grado e l'ordine massimi presi in esame: sembra infatti accertato che, mentre per n, m massimi  $\geq 6$  i coefficienti ottenuti trattando determinati dati con un determinato procedimento sono praticamente indipendenti dai valori massimi di  $n \in m$  scelti, il troncare la serie di armoniche sferiche a valori minori di 6 influisce sui valori calcolati dei coefficienti.

Un esempio delle differenze che le varie cause ora accennate possono produrre è dato dall'analisi di Gauss confrontata con una sua rielaborazione moderna. La prima analisi di Gauss, ridotta, se-

Autori	Epoca	g1	g1	h <sub>1</sub> 1	g0 2	$g_2^1$	g	$h_2^1$	$h_2^2$	M x 10 <sup>25</sup> uem x 10 <sup>22</sup> S.I.	9 polare	φ azimut
Erman-Petersen . Gauss Adams Adams Neumayer Fritsche Schmidt Dyson-Furner . Jones-Melotte . Vestine e coll Vestine e coll Vestine e coll Vestine e coll Vestine e coll Vestine e coll Vestine e coll Schmasieva U.S.C. & G.S Fanselau-Kautz- leben U.S.C. & G.S Finch-Leaton . Nagata-Oguti . Cain e coll Jensen-Cain	$\begin{array}{c} 1829\\ 1835\\ 1845\\ 1880\\ 1880\\ 1885\\ 1885\\ 1922\\ 1942.5\\ 1905\\ 1915\\ 1925\\ 1935\\ 1945\\ 1945\\ 1945\\ 1945\\ 1955\\ 1955\\ 1955\\ 1958.5\\ 1958\\ .5\\ 1959\\ 1960\\ 196$	$\begin{array}{c}3201\\3235\\3219\\3168\\3157\\3164\\3174\\3095\\3039\\31423\\30176\\3039\\31423\\30672\\30668\\30466\\3045\\3045\\3045\\3045\\3045\\3046\\3051\\3046\\3046\\3046\\3046\\3046\\3046\\3046\\3046\\3046\\3046\\3046\\3046\\3046\\3046\\3046\\3046\\3046\\3046\\3046\\3048\\3046\\3048\\ -$	$\begin{array}{c}0284\\0311\\0278\\0243\\0243\\0248\\0248\\0226\\0218\\02270\\02176\\02176\\02129\\02116\\0229\\0219\\0219\\0219\\0219\\0222\\0227\\0222\\01923\\02181\\0214\\02147\\02147\\ \end{array}$	$\begin{array}{r} .0601\\ .0625\\ .0578\\ .0603\\ .0603\\ .0591\\ .0598\\ .0592\\ .0555\\ .05981\\ .05912\\ .05805\\ .05981\\ .05792\\ .05805\\ .0590\\ .0579\\ .0577\\ .0576\\ .0590\\ .0577\\ .0576\\ .0590\\ .05841\\ .0580\\ .05799\end{array}$	$\begin{array}{c}0008\\ .0051\\ .0009\\0049\\0053\\0035\\0035\\00842\\0117\\00773\\00842\\00946\\01086\\01265\\0125\\0125\\0151\\02055\\01464\\0150\\01602\\01602\\ \end{array}$	$\begin{array}{c} .0257\\ .0292\\ .0284\\ .0297\\ .0288\\ .0286\\ .0286\\ .0278\\ .02991\\ .02940\\ .02952\\ .02940\\ .02952\\ .02940\\ .02959\\ .02950\\ .02959\\ .029596\\ .0303\\ .02959\\ .0344\\ .02971\\ .0299\\ .02959\end{array}$	$\begin{array}{ c c c c c c c c c c c c c c c c c c c$	$\begin{array}{c}0004\\ .0012\\0010\\0075\\0075\\0075\\0075\\0075\\0075\\0075\\0075\\01051\\01241\\0150\\01051\\01051\\01051\\0146\\01658\\0146\\01673\\0196\\0190\\0194\\01977\\01988\\0194\\01912\\01912\end{array}$	$\begin{array}{c} .0146\\ .0157\\ .0135\\ .0149\\ .0146\\ .0142\\ .0149\\ .00843\\ .0051\\ .01156\\ .00986\\ .00814\\ .00676\\ .00535\\ .0048\\ \end{array}$	$\begin{array}{c} 8.454\\ 8.558\\ 8.488\\ 8.363\\ 8.336\\ 8.347\\ 8.375\\ 8.165\\ 8.009\\ 8.291\\ 8.225\\ 8.149\\ 8.088\\ 8.065\\ 8.010\\ 8.066\\ 8.090\\ 8.035\\ 8.066\\ 8.090\\ 8.035\\ 8.066\\ 8.090\\ 8.035\\ 8.066\\ 8.090\\ 8.035\\ 8.066\\ 8.090\\ 8.035\\ 8.067\\ 8.038\\ 8.086\\ 8.053\\ 8.086\\ 8.053\\ 8.025\\ \end{array}$	$\begin{array}{c} 11.7^{\circ} \\ 12.2 \\ 11.3 \\ 11.6 \\ 11.7 \\ 11.4 \\ 11.5 \\ 11.4 \\ 11.4 \\ 11.4 \\ 11.4 \\ 11.4 \\ 11.4 \\ 11.4 \\ 11.4 \\ 11.4 \\ 11.4 \\ 11.4 \\ 11.4 \\ 11.4 \\ 11.5 \\ 11.6 \\ 11.5 \\ 11.5 \\ 11.5 \end{array}$	$\begin{array}{c}64.7^{\circ}\\63.5\\63.5\\68.3\\68.8\\68.8\\68.8\\68.8\\68.5\\70.0\\69.9\\70.0\\69.9\\70.0\\69.9\\70.0\\69.9\\70.0\\69.3\\69.3\\69.3\\69.3\\69.5\\69.5\\69.5\\69.7\\6$
Leaton e coll Hurwitz e coll	1965	30375 30388	02087 02117	.05769	01648 01640	.02954 .02983	.01579	01995 02004	.00116	8.013 8.017	11.4 11.4 11.49º	

Tab. 1 – COEFFICIENTI DI GAUSS DI DIPOLO E QUADRUPOLO (in gauss =  $10^{-4}T$ ), MOMENTO DI DIPOLO, ANGOLI POLARE E AZIMUTALE DELL'ASSE DEL DIPOLO (da McDonald e Gunst, 1967).

condo la Tab. 1, al 1835, era basata su 84 punti di misurazione e giungeva fino a n = m = 4; il valore di  $g_1^0$  risulta, come si vede dalla tabella, pari a --0,3235 (più esattamente a --0,32348) gauss (--3,2348. 10<sup>4</sup> nT). Un'analisi eseguita recentemente con i dati dell'epoca di Gauss, ma su 143 stazioni, ha condotto a un valore di  $g_1^0$  di --0,32484 gauss (--3,2484.10<sup>4</sup> nT); quest'ultima analisi, spinta fino a n = m = 6, ha fornito per  $g_1^0$  il valore di --0,32056 gauss (--3,2056.10<sup>4</sup> nT).

Queste considerazioni permettono di rendersi conto dell'entità degli errori di cui possono essere affetti i risultati delle varie analisi. La valutazione critica di questi errori porta tuttavia a concludere che nessuna delle ventisei analisi citate nella tabella è falsata in misura sostanziale, tale da infirmare la validità di quanto sarà ora discusso.

Un risultato di grande rilievo è che in tutte le analisi il termine  $g_1^0$  è largamente preponderante sugli altri termini; i due termini che seguono per importanza, e cioè  $h_1^1$  e  $g_1^1$ , sono dell'ordine rispettivamente del 20% e del 7% di  $g_1^0$ ; gli altri termini (ad eccezione di  $g_2^1$ ) sono tutti nettamente inferiori. I termini del primo grado prevalgono quindi nettamente su quelli dei gradi e ordini superiori; vedremo più avanti il significato di ciò.

Un altro risultato di fondamentale importanza è che, in tutte le analisi in cui è stato eseguito un calcolo separato di  $g_n^{m}$ ,  $g_n^{me}$ ,  $h_n^{me}$ , i termini di origine esterna (col suffisso e) sono praticamente trascurabili rispetto a quelli di origine interna. Limitandoci alle analisi più recenti, risulta (in gauss =  $10^{-4}$  T):

Nagata e Oguti	$g_1^{01} = -3,045.10^{-1}$ $g_1^{11} = -2,22.10^{-2}$	$g_1^{0e} = -5.10^{-4}$ $g_1^{1e} = -1.10^{-4}$
	$h_1^{11} = +5,84.10^{-2}$	$h_1^{1e} = +1.10^{-4}$
Adam e coll.	$g_1^{01} = -3,046.10^{-1}$ $g_1^{11} = -2.18.10^{-2}$	$g_1^{0e} = -8.10^{-4}$ $g_1^{1e} = +4.10^{-4}$
	$h_1^{11} = +5,78.10^{-2}$	$h_1^{1e} = +2.10^{-4}$
Hurwitz e coll.	$g_1^{01} = -3,0368.10^{-1}$ $g_1^{11} = -2.111.10^{-2}$	$g_1^{0e} = -8.2.10^{-4}$ $g_1^{1e} = -2.4.10^{-4}$
	$h_1^{11} = +5,755.10^{-2}$	$b_1^{1e} = +1,7.10^{-4}$

In sostanza nel coefficiente  $q_{1}^{0}$  i termini di origine esterna sono dell'ordine del 2 per mille, mentre nei termini  $q_{1}^{1}$  e  $h_{1}^{1}$  sono al massimo

dell'ordine del 2%. Riprendendo le brevi considerazioni svolte a pag. 19 sull'influenza degli errori, si può ragionevolmente supporre che i termini di origine esterna risultino diversi da zero solo per le imperfezioni nelle analisi: le inesattezze nel tracciare le carte delle isodinamiche possono portare infatti a errori di qualche unità per cento, e inoltre le carte di Z, necessarie per la separazione dei campi di origine interna ed esterna sono in generale meno esatte di quella di  $X \in Y$  (o  $H \in D$ ) a causa della minore precisione delle singole misure. Pertanto, con lo stesso criterio con cui si è stabilito che il campo deriva da un potenziale (che cioè i coefficienti  $q_n^m$ ,  $h_n^m$  dedotti da X e Y presentano differenze attribuibili solo agli errori sperimentali), si può concludere che il campo geomagnetico è di origine interna alla Terra (si noti che i dati sperimentali su cui si basano le analisi sono praticamente depurati, mediante vari procedimenti, dalle variazioni rapide del campo, cioè la variazione diurna e le perturbazioni magnetiche). L'espressione del potenziale si può allora scrivere più semplicemente

$$V = a \sum_{n=1}^{\infty} \sum_{m=0}^{n} \left(\frac{a}{r}\right)^{n+1} P_n^m \left(\vartheta\right) \left(g_n^m \cos m\lambda + h_n^m \sin m\lambda\right), \quad [1.10]$$

nella quale i  $g_1^m \in h_1^m$  si considerano coincidenti con i  $g_1^m \in h_n^m$ .

#### 1.6. I TERMINI DEL PRIMO GRADO: IL DIPOLO GEOMAGNETICO.

Consideriamo ora il significato dei termini del primo grado (n = 1). In questo caso si scrive

$$V_{1} = \frac{\bar{a}^{2}}{r^{2}} \left( q_{1}^{0} P_{1}^{0} + g_{1}^{1} P_{1}^{1} \cos \lambda + h_{1}^{1} P_{1}^{1} \sin \lambda \right).$$

Dalle espressioni (1.6) delle funzioni quasi normalizzate di Schmidt si ha:

$$P_{1}^{0} = \cos \vartheta \qquad ; \qquad P_{1}^{1} = \sin \vartheta ;$$

per cui

$$V_1 = \frac{\bar{w^2}}{r^2} \left( g_{\lambda}^0 \cos \vartheta + g_1^1 \sin \vartheta \cos \lambda + h_1^1 \sin \vartheta \sin \lambda \right).$$
 [1.11]

Poniamo ora le seguenti uguaglianze:

$$g_1^{0^2} + g_1^{*^2} + h_1^{1^2} = H_0^{\tilde{c}} ; g_1^0 = H_0 \cos \bar{v}_o ; \frac{h_1^1}{g_1^1} = \operatorname{tg} \lambda_o = \frac{k \sin \lambda_o}{k \cos \lambda_o} , \quad [1.12]$$

con k costante, che assumeremo positiva; essa si ottiene trasformando la prima delle [1.12]:

$$g_1^{0^2} + k^2 \cos^2 \lambda_o + k^2 \sin^2 \lambda_o = H_0^2,$$

cioè

$$g_{1}^{e^{2}} + k^{2} = H_{0}^{2};$$

$$k^{2} = H_{o^{2}} - H_{o^{2}} \cos^{2} \vartheta_{o} \text{ (per la seconda delle [1.12])}$$
  

$$k^{2} = H_{o^{2}} (1 - \cos^{2} \vartheta_{o}) = H_{o^{2}} \sin^{2} \vartheta_{o} \quad ; \quad k = H_{o} \sin \vartheta_{o}.$$

Abbiamo allora

$$g_1^{\perp} = H_o \sin \vartheta_o \cos \lambda_o$$
$$h_1^{\perp} = H_o \sin \vartheta_o \sin \lambda_o$$

per cui otteniamo per  $V_1$  l'espressione seguente:

$$V_{1} = \frac{a^{3}}{r^{2}} \left[ H_{o} \left( \cos \vartheta_{o} \cos \vartheta + \sin \vartheta_{o} \sin \vartheta \cos \lambda_{o} \cos \lambda + \sin \vartheta_{o} \sin \vartheta \sin \lambda_{o} \sin \lambda \right) \right] =$$

$$= \frac{a^{3}}{r^{2}} \left[ H_{o} \left\{ \cos \vartheta_{o} \cos \vartheta + \sin \vartheta_{o} \sin \vartheta \left( \cos \lambda_{o} \cos \lambda + \sin \lambda_{o} \sin \lambda \right) \right\} \right] =$$
$$= \frac{a^{3}}{r^{2}} \left[ H_{o} \left\{ \cos \vartheta_{o} \cos \vartheta + \sin \vartheta_{o} \sin \vartheta \cos \left( \lambda - \lambda_{o} \right) \right\} \right]. \qquad [1.13]$$

I valori di  $\vartheta_o$  e  $\lambda_o$  si determinano dalle [1.12], una volta ottenuti, mediante l'analisi, i coefficienti  $g_{1}^0, g_{1}^1, h_{1}^1$ .

La [1.13] si può scrivere

$$\overline{V}_1 = \frac{a^3 H_o}{r^2} \cos \Theta = \frac{M}{r^2} \cos \Theta$$
 [1.14]

della quale, attraverso la fig. 1.4, possiamo vedere subito il significato. La [1.14] è cioè l'espressione del potenziale di un dipolo magnetico posto al centro della Terra, il cui asse interseca, dalla parte del suo polo positivo o nord, la superficie terrestre nel punto di colatitudine  $\vartheta_o$  e longitudine  $\lambda_o$ , in modo tale che la colatitudine del punto in esame  $(\vartheta, \lambda)$  rispetto all'asse del dipolo sia data da  $\Theta$ .  $H_o$  rappresenta la componente orizzontale del campo del dipolo sulla superficie terrestre nel piano equatoriale del dipolo stesso. Il punto di coordinate  $\vartheta_o$ ,  $\lambda_o$ è uno dei due *poli geomagnetici*. Chiameremo d'ora in poi polo geoma-



Fig. 1.4

gnetico nord quello che si trova nell'emisfero geografico nord, polo geomagnetico sud quello situato nell'emisfero sud. È importante notare che il termine  $g_1$  è, in tutte le analisi riportate, negativo; negativo è quindi anche cos  $\vartheta_o$ , per cui risulta polo fisicamente positivo il polo geomagnetico sud. La sua ubicazione si deduce dal valore e dal segno dei coefficienti  $g_1^0, g_1^1, h_1^1$  mediante le [1.12]; dall'analisi di Hurwitz e coll., una delle più recenti, si ha  $\vartheta_o = 168^{\circ}35'$  e  $\lambda_o = 110^{\circ}11'$ . Siccome nelle analisi si assume come polo di riferimento delle colatitudini il polo geografico nord e come meridiano di riferimento il meridiano 0°, o di Greenwich, le coordinate geografiche del polo geomagnetico sud sono:  $\varphi = 168^{\circ}35' - 90^{\circ} = 78^{\circ}35'$ S,  $\lambda = 110^{\circ}11'$ E. Il polo geomagnetico nord, che normalmente si assume come polo geomagnetico di riferimento, è diametralmente opposto al primo, per cui le sue coordinate sono:  $\varphi_o = 78°35'$ N,  $\lambda_o = 290°11'$ E = 69°49'W. L'asse del dipolo terrestre è quindi inclinato di 11º25' rispetto all'asse di rotazione, mentre il momento del dipolo è diretto da nord verso sud; il suo valore, che si deduce dalla prima delle [1.12] e dalla [1.14], è 8,017.1025 u.e.m. (8,017.1022 Am2). Nella Tab. 1 sono dati i valori del momento M dedotti in tutte le analisi riportate.

Un'altra rappresentazione della [1.11] si ottiene considerandone separatamente i tre termini. Il primo,  $\frac{g_1^{\circ}a^3}{r^{\circ}}\cos \vartheta$ , è il potenziale nel

punto  $P(r, \vartheta, \lambda)$  di un dipolo di momento  $g_1^{0}a^3$  parallelo all'asse polare, cioè all'asse di rotazione terrestre; quanto al secondo termine,  $g_2^{\frac{1}{2}}a^3 r^2 \sin \vartheta \cos \lambda$ , dalla fig. 1.3 si vede che esso si può anche scrivere  $g_1^{\frac{1}{2}}a^3 r^2 \cos rx$ , ed è quindi il potenziale nel punto P di un dipolo di momento  $g_1^{\frac{1}{2}}a^3$  avente come asse l'asse x; il terzo termine,  $\frac{\lambda_1^{\frac{1}{2}}a^3}{r^2} \sin \vartheta$ sin  $\lambda$ , si può analogamente scrivere  $\frac{\hbar_1^{\frac{1}{2}}a^3}{r^2} \cos ry$ , ed è il potenziale nel punto P di un dipolo di momento  $\hbar_1^{\frac{1}{2}}a^3$  avente come asse l'asse y. In conclusione la [1.11] si può interpretare come la combinazione di tre dipoli ortogonali posti nel centro della Terra, uno secondo l'asse di rotazione e di momento nettamente superiore agli altri, il secondo nel piano equatoriale e diretto verso il punto  $\lambda = 0$ , il terzo nel piano equatoriale e diretto verso il punto  $\lambda = 90^{\circ}$ .

## 1.7. I TERMINI DI GRADO SUPERIORE.

Nella Tab. 1 sono riportati per ogni analisi (escluse due) anche i cinque termini di grado  $n = 2 \left(g_2^0, g_2^1, g_2^2, h_2^1, h_2^2\right)$  che sono chiamati *termini di quadrupolo*; ma, come si è precedentemente detto, in ogni analisi sono stati calcolati i termini di ordine superiore anche a quelli di quadrupolo, fino ad una coppia n, m variabile in generale da analisi ad analisi. I termini superiori a quelli di dipolo sono talvolta indicati col nome comprensivo di campo *irregolare*, lasciando il nome di *campo principale* al campo di dipolo.

Per il termine n = 2 si scrive

$$V_{2} = \frac{a^{4}}{r^{3}} \left[ g_{2}^{0} P_{2}^{0} + (g_{2}^{1} \cos \lambda + h_{2}^{1} \sin \lambda) P_{2}^{1} + (g_{2}^{2} \cos 2\lambda + h_{2}^{2} \sin 2\lambda) P_{2}^{2} \right].$$

Kelvin ha dimostrato che la somma dei termini con n = 1 e n = 2corrisponde a un dipolo parallelo al dipolo centrale ma spostato rispetto ad esso, più un termine in  $P_2^2$ . Dal valore dei coefficienti calcolati nelle analisi più aggiornate si deduce che il dipolo eccentrico è spostato rispetto al dipolo centrale di alcune centinaia di chilometri verso un punto della superficie situato in Indonesia. Questo dipolo eccentrico costituisce una migliore rappresentazione globale del campo visto dall'esterno della Terra; tale rappresentazione, tuttavia, non è più valida a distanze dal centro superiori a 5 o 6 raggi terrestri, dato che, come è ora noto, il campo magnetico più esterno è deformato dal vento solare, presentando uno schiacciamento dalla parte esposta al Sole e una lunga coda, di cui non si è ancora individuato il termine, dalla parte opposta.

Una mappa del campo irregolare è riportata in fig. 1.5, dove le linee continue o tratteggiate uniscono i punti di uguale componente verticale del campo non dipolare, a distanze di 2000  $\gamma$  (nT), mentre le frecce indicano la componente orizzontale di detto campo in scala tale che una lunghezza pari alla distanza tra i meridiani intervallati di 10° corrisponde a 6800  $\gamma$  (nT). Tale mappa riporta in sostanza le cosidette « anomalie » del campo magnetico terrestre per le componenti Z e H, vale a dire le differenze fra i valori delle componenti attualmente misurati e quelli che si avrebbero nei singoli punti se esistesse il solo campo geomagnetico di dipolo (centrale).

Dalla mappa si vede che le linee isoanomale formano degli ovali abbastanza regolari, comprendenti vaste regioni del globo; ma da essa non appare alcuna chiara relazione con le caratteristiche geografiche (e possiamo aggiungere anche geologiche) delle aree interessate. Le più importanti di tali anomalie sono: l'anomalia dell'Atlantico meridionale, il cui massimo è di circa  $+17000 \gamma$  (nT) in Z e comporta una anomalia in H nel Sud Africa di circa  $-12000 \gamma$  (nT); l'anomalia asiatica, con centro nella Cina dove  $\Delta Z = +16000 \gamma$  (nT) e  $\Delta H$  a nord e a sud del centro vale rispettivamente  $-9000 \gamma$  (nT) e  $+9000 \gamma$ (nT); l'anomalia del golfo di Guinea, dove  $\Delta Z = -16000 \gamma$  (nT).

#### 1.8. COORDINATE GEOMAGNETICHE.

Per dedurre l'anomalia magnetica di un punto in cui si conoscano gli elementi magnetici (ad es. H, D, Z) è necessario dunque calcolare il campo geomagnetico di dipolo in quel punto. A tale scopo (e anche per motivi di carattere più generale) è utile introdurre qui la nozione di coordinate geomagnetiche.

La latitudine geomagnetica  $\Phi$  è definita allo stesso modo della latitudine geografica, assumendo però come riferimento l'asse del dipolo anziché l'asse di rotazione terrestre. Sono quindi individuati i



Fig. 1.5 - Campo non dipolare all'epoca 1945.0 (da Bullard e coll. 1950).

*poli geomagnetici* (come si è già visto) e l'equatore geomagnetico, cioè il piano perpendicolare all'asse geomagnetico nel centro del dipolo (centro della Terra). I poli geomagnetici hanno quindi latitudine geo-



Fig. 1.6

magnetica  $\Phi = \pm 90^{\circ}$  (o colatitudine  $\Theta = 0^{\circ}$  e 180°). Ovviamente l'equatore geomagnetico è il luogo dei punti per i quali  $\Phi = 0$  (o  $\Theta = 90^{\circ}$ ). Dalla fig. 1.6, che è il completamento della fig. 1.4, si vede che per calcolare la colatitudine geomagnetica  $\Theta$  di un punto P vale la seguente espressione:

$$\cos \Theta = \cos \vartheta \cos \vartheta_o + \sin \vartheta \sin \vartheta \cos (\lambda - \lambda_o)$$

dove  $\vartheta$  e  $\lambda$  sono la colatitudine e la longitudine geografiche del punto P,  $\vartheta_o$  e  $\lambda_o$  la colatitudine e la longitudine geografiche del polo geomagnetico. Introducendo le rispettive latitudini in luogo delle colatitudini si ha

$$\sin \Phi = \sin \varphi \sin \varphi_o + \cos \varphi \cos \varphi_o \cos (\lambda - \lambda_o) \qquad [1.15]$$

La longitudine geomagnetica  $\Lambda$  è l'angolo formato (vedi fig. 1.6) dal meridiano geografico del polo geomagnetico e dal cerchio massimo passante per detto polo e il punto P, contato verso est a partire dal meridiano del polo geomagnetico. Essa si ottiene attraverso le seguenti espressioni, deducibili dalla fig. 1.6:

$$\cos \vartheta = \cos \Theta \cos \vartheta_o + \sin \Theta \sin \vartheta_o \cos (\pi - \Lambda) =$$
$$= \cos \Theta \cos \vartheta_o - \sin \Theta \sin \vartheta_o \cos \Lambda$$

COORDINATE GEOMAGNETICHE

$$\cos A = \frac{\cos \Theta \cos \vartheta_o - \cos \vartheta}{\sin \Theta \sin \vartheta_o} . \tag{1.16}$$

Per accertare il valore di  $\Lambda$  occorre, una volta calcolata la [1.16], cercare il quadrante in cui essa cade. Facendo sempre riferimento alla fig. 1.6, si deducono le relazioni

$$\frac{\sin (\pi - \Lambda)}{\sin \vartheta} = \frac{\sin |\lambda - \lambda_{\vartheta}|}{\sin \Theta}$$
$$\sin \Lambda = \sin |\lambda - \lambda_{\vartheta}| \frac{\sin \vartheta}{\sin \Theta}$$
[1.17]

dove i valori sin  $\vartheta$  e sin  $\Theta$  sono sempre positivi, essendo  $\vartheta$  e  $\Theta$  compresi fra 0° e 180°. Dai segni della [1.16] e della [1.17] si deduce il quadrante in cui cade  $\Lambda$  e quindi il suo valore.

Dalla fig. 1.6 si può dedurre un altro elemento importante del punto P, vale a dire l'angolo  $\psi$ , o declinazione geomagnetica. Si ha in valore assoluto

$$\frac{\sin \psi}{\sin \vartheta_o} = \frac{\sin |\lambda - \lambda_o|}{\sin \Theta}$$
$$\sin \psi = \frac{\sin |\lambda - \lambda_o| \sin \vartheta_o}{\sin \Theta}.$$
 [1.18]

All'angolo  $\psi$  si attribuisce tuttavia un segno, secondo la stessa convenzione usata per la declinazione magnetica: esso è positivo quando dal punto P il polo geomagnetico è visto a est del polo geografico, negativo nel caso contrario (nel caso della fig. 1.6 esso è negativo). La [1.18] va allora sostituita dalla

$$\sin \psi = \frac{\sin (\lambda_o - \lambda) \sin \vartheta_o}{\sin \Theta}; \qquad [1.18']$$

con una breve considerazione ci si convince facilmente, infatti, che con la [1.18'] si ottiene per sin  $\psi$  il segno attribuitogli dalla suddetta convenzione, pur di considerare la longitudine  $\lambda$  variabile fra 0° e 360°, e contata positivamente verso est a partire dal meridiano di Greenwich.

## 1.9. ANOMALIE MAGNETICHE.

Tornando al problema dell'anomalia magnetica in P e quindi al calcolo del campo di dipolo in questo punto, osserviamo che la conoscenza della longitudine geomagnetica non è necessaria per le componenti  $H \in Z$ , perché per il campo di un dipolo esse dipendono solo dalla latitudine, come si è visto in (1.1):

$$H = {M \cos \Phi \over a^3}$$
 ,  $Z = {2M \sin \Phi \over a^3}$  .

Prendiamo, ad esempio, come punto P l'Osservatorio Geomagnetico di L'Aquila ( $\varphi = 42^{\circ}23'$ N,  $\lambda = 13^{\circ}19'$ E). All'epoca 1965,0 si aveva:  $H = 23627 \gamma$ ,  $Z = 38532 \gamma$ ,  $D = -1^{\circ}15,9'$ . Assumendo come coordinate del polo geomagnetico quelle ottenute dall'analisi di Hurwitz e coll., che si riferisce alla stessa epoca ( $\varphi_o = 78^{\circ}35'$ N,  $\lambda_o = 69^{\circ}49'$ W), dalla [1.15] si ottiene per  $\Phi$  il valore di  $42^{\circ}42'$ N (alle nostre longitudini la latitudine geomagnetica è pressoché coincidente con la latitudine geografica). Si hanno allora per H e Z del campo di dipolo i valori  $H_d = 22791 \gamma$  (nT),  $Z_d = 42073 \gamma$  (nT); le anomalie sono quindi  $AH \approx +840 \gamma$  (nT),  $\Delta Z \approx -3540 \gamma$  (nT). Quanto alla declinazione, dalla [1.18') si ricava per  $\psi$  il valore di  $-15,4^{\circ}$ , per cui l'anomalia è  $\Delta D \approx +14,1^{\circ}$ . È evidente l'influenza dell'anomalia asiatica, come si può vedere chiaramente dalla mappa di fig. 1.5.

Un modo semplice e significativo di indicare lo stato di anomalia di un punto rispetto al dipolo, che ci sarà utile nel seguito, è il calcolo del cosidetto *polo geomagnetico virtuale*; è questo il polo geomagnetico che risulterebbe dai valori della inclinazione e della declinazione effettivamente misurati nel punto, nella ipotesi che essi non siano anomali. Dalla Z = H tg I e dalle [1.1] si ottiene tg I = 2 tg  $\Phi$ ; da questa si calcola per il punto la latitudine geomagnetica virtuale  $\Phi_v$ . Dalla fig. 1.6 e dalla [1.18'], dove ora in luogo di  $\psi$  si introduca la declinazione effettiva D, si ha

 $\sin \varphi_{ov} = \sin \Phi_v \sin \varphi + \cos \Phi_v \cos \varphi \cos D$ 

$$\sin (\lambda_{vv} - \lambda) = \frac{\cos \phi_v \sin D}{\cos \phi_{ov}}$$

Anche qui, per ottenere il valore dell'angolo ( $\lambda_{ov} - \lambda$ ), occorre conoscere il quadrante in cui esso si trova; ancora dalla fig. 1.6 si ricava

$$\cos(\lambda_{ov} - \lambda) = \frac{\sin \Phi_v - \sin \phi \sin \phi_{ov}}{\cos \phi \cos \phi_{ov}}$$

Il quadrante si deduce dai segni di sin  $(\lambda_{ov} - \lambda)$  e di cos  $(\lambda_{ov} - \lambda)$ .

Eseguendo i calcoli per L'Aquila per l'epoca 1965,0 ( $I = 58^{\circ}29'$ ), si ottengono per il polo geomagnetico virtuale le coordinate

$$\varphi_{ov} = 86^{\circ}40' \text{N}, \ \lambda_{ov} = 210^{\circ}25' \text{E}.$$

In fig. 1.7 sono indicate le posizioni del polo geomagnetico e del polo geomagnetico virtuale di L'Aquila.



Analogo procedimento si può applicare a ogni punto del globo, in particolare agli Osservatori (in cui le misure sono più sicure); la fig. 1.8 riporta i poli virtuali calcolati per 37 Osservatori all'epoca 1945.



Fig. 1.8 - Da Cox e Doell (1960).

Dalla figura si vede come tali poli siano addensati in media attorno al polo geomagnetico, ma anche come i punti siano affetti da una notevole dispersione, che rappresenta appunto l'entità del campo « irregolare ».

Come si è detto, questo campo «irregolare» è costituito, nello sviluppo in armoniche sferiche, dai termini di grado superiore al primo. Ma mentre si è visto che i termini di primo grado hanno un significato fisico abbastanza preciso, non altrettanto si può dire dei termini di grado superiore, che appaiono soprattutto come un mezzo matematico per rappresentare le «irregolarità » del campo. Dal punto di vista fisico tutte queste irregolarità potrebbero essere spiegate dall'introduzione di semplici dipoli aggiuntivi al dipolo principale, come è stato messo in luce da McNish (1940), secondo cui le principali caratteristiche del campo irregolare possono venire rappresentate da 14 dipoli radiali

#### ANOMALIE MAGNETICHE

situati a circa 3000 km di profondità, cioè al limite tra il mantello e il nucleo terrestre (vedi Cap. 3). Va però osservato che, per la teoria del potenziale, le combinazioni di dipoli (o di correnti elettriche) che danno luogo a una determinata configurazione del campo sono in numero matematicamente infinito, e quindi i 14 dipoli di McNish rappresentano solo una soluzione possibile, forse probabile, ma non certa.

Si pone ovviamente il problema del grado e dell'ordine dei coefficienti di Gauss fino ai quali sarebbe opportuno estendere le analisi per rappresentare il più correttamente possibile il campo. Alcune delle analisi più note, ad es. quella di Vestine e coll. (1947), giungono fino a n, m = 6; Fanselau e Kautzleben (1958) hanno completato l'analisi dei dati usati da Vestine e coll. estendendola fino a n, m = 15, maessi affermano che i termini di grado e ordine superiore a 6 sono in realtà inutili, riflettendo soprattutto la imprecisione dei dati. Con dati diversi Jensen e Whitaker giungono a calcolare fino a 512 coefficienti, cioè fino al grado e ordine di 22 circa, prima di giungere a valori pressoché nulli; ma probabilmente anche per questa analisi valgono le conclusioni di Fanselau e Kautzleben. Ammettendo per ipotesi l'attendibilità dei vari coefficienti, quelli di grado e ordine man mano superiori rappresentano particolarità, o irregolarità, man mano più dettagliate; è chiaro quindi che il significato dei coefficienti cessa quando le particolarità che essi sono destinati a rappresentare hanno dimensioni inferiori alla distanza media fra i punti di osservazione.

Le anomalie di cui si è fatto cenno a pag. 28 sono generalmente dette anomalie regionali; come si vede dalla mappa di fig. 1.5 esse hanno dimensioni continentali e intensità dell'ordine delle decine di migliaia di gamma. Esistono però anche anomalie, dette anomalie locali, aventi estensione molto inferiore (da qualche centinaio di metri a qualche decina o centinaia di chilometri), con intensità dell'ordine di alcune centinaia o poche migliaia di gamma. Per tutte le anomalie, sia regionali che locali, la loro estensione e il gradiente spaziale del campo e delle sue componenti danno una indicazione sulla profondità delle sorgenti: quanto meno estese esse sono e quanto maggiore è il gradiente del campo tanto minore è la profondità della sorgente. Alla luce di questa considerazione è interessante il risultato ottenuto da Alldredge e coll. (1963) dallo studio di un profilo magnetico attorno al mondo eseguito dall'aereo, nella fascia di latitudine compresa fra 12°N e 52°N; gli AA. trovano che le anomalie si possono dividere in due gruppi, quelle di estensione di migliaia di chilometri e quelle di estensione delle centinaia e anche meno, con un'ampia lacuna fra i due gruppi. In altre parole, anche le sorgenti delle anomalie magnetiche si possono dividere in due gruppi: quelle profonde alcune migliaia di chilometri (nucleo terrestre) e quelle limitate alla crosta; vi è quindi un largo intervallo di profondità privo di sorgenti di anomalie. Vedremo in seguito il significato di tale conclusione. Aggiungiamo invece ora che da varie considerazioni sull'applicazione dell'analisi armonica ai loro dati sperimentali gli AA. deducono che non occorre estendere un'analisi in armoniche sferiche al di là di n, m = 10 per rappresentare il campo geomagnetico nei limiti di precisione richiesti dalle normali carte magnetiche planetarie. Da ciò, tenendo anche conto delle conclusioni di Fanselau e Kautzleben e delle considerazioni fatte a pag. 21 sull'effetto del troncamento della serie di armoniche sferiche, si può grosso modo affermare che un'analisi estesa fino a n, m = 8 è necessaria e sufficiente.

#### 1.10. LA VARIAZIONE SECOLARE.

Se si detraggono dai valori delle componenti del campo in un punto della Terra le variazioni dovute all'andamento regolare diurno e quelle dovute a perturbazioni o tempeste, si trova che il campo geomagnetico non è ancora costante nel tempo. Si ha invece una variazione lenta ma continua degli elementi del campo, detta variazione secolare. Un esempio può essere dato dai risultati dell'Osservatorio di L'Aquila: calcolando i valori medi annui dei tre elementi D, H, Z si trova che dal 1960 al 1969 essi sono variati di circa +33' per la declinazione, con una media di +3.6' all'anno, di  $+173 \gamma$  (nT) in H, con una media di  $+19.2 \gamma$  (nT) all'anno, e di  $+166 \gamma$  (nT) in Z, con una media di  $+18,4\gamma$  (nT) all'anno. Seguendo il suggerimento di Gaibas-Puertas, possiamo calcolare la variazione dell'elemento  $G = \left(H^2 + \frac{Z^2}{4}\right)^{1/2} = \frac{M}{a^3}; G$  rappresenta l'intensità del campo equatoriale che verrebbe prodotto da un dipolo centrale di momento M, il quale nel punto in esame desse luogo alle due componenti di valore H e Z.

L'andamento di G a L'Aquila nei dieci anni considerati è rappresentato in fig. 1.9.



Nella fig. 1.10 riportiamo l'andamento di *G* in vari Osservatori suddivisi in varie zone geografiche, per periodi molto più lunghi di quello che è possibile considerare per L'Aquila; è evidente che esso varia nettamente da zona a zona, presentando un continuo aumento in qualche Osservatorio, una continua diminuzione in altri, e un andamento oscillatorio in altri ancora.

Il risultato di Gaibas-Puertas di fig. 1.10 fa pensare alla variazione secolare come ad un fenomeno regionale e non planetario. Tale conclusione verrebbe confermata dalla mappa delle *isopore*, cioè delle linee che uniscono i punti del globo che presentano la stessa variazione secolare espressa in gamma/anno (la fig. 1.11 si riferisce alla componente verticale all'epoca 1942,5). È evidente da tale mappa che le isopore costituiscono dei sistemi di curve di forma pressappoco ovale, distribuiti in modo del tutto indipendente dalle configurazioni geografiche. Il sistema di isopore che interessa l'Italia è quello con centro a sud-ovest del mar Caspio, dove Z aumenta di circa  $100\gamma$  (nT) all'anno.

Ma occorre esaminare più a fondo questa « regionalità » del fenomeno. Nella Tab. 1 appare chiara una continua diminuzione del momento di dipolo M; non è possibile attribuire questa diminuzione soltanto ad un effetto apparente dovuto al maggior numero e alla migliore distribuzione delle stazioni nei tempi più recenti. A smentire questa ipotesi basterebbe ad esempio il fatto che l'analisi di Fritsche



Fig. 1.10 - (a) Europa; (b) Asia centro-meridionale; (c) Estremo Oriente e Pacifico centro-meridionale; (d) Canada; (e) U.S.A. Orientali; (f) Argentina; (g) Oceano Indiano (da Gaibar-Puertas 1953).



10.00

Fig. 1.11 – Isopore della componente verticale all'epoca 1942.5 (da Vestine e coll. 1947).

(1885), basata su 408 stazioni, dà  $M = 8,347.10^{25}$  u.e.m. (8,347.10<sup>22</sup> Am<sup>2</sup>), mentre l'analisi di Schmidt per lo stesso anno, basata su 1800 punti, dà  $M = 8,375.10^{25}$  u.e.m. (8,375.10<sup>22</sup>Am<sup>2</sup>), cioè un valore maggiore.

Ammessa allora come reale la diminuzione di M, essa deve produrre evidentemente un effetto planetario; ed è interessante notare



Fig. 1.12 - Da McDonald e Gunst (1967).

(fig. 1.12) che negli ultimi 130 anni la diminuzione è stata lineare, e potrebbe essere rappresentata mediante l'espressione

# $M = (-0,0039508t + 15,769).10^{25}$ u.e.m.

dove t è il tempo espresso in anni A.D. È probabilmente temerario estrapolare quest'andamento anche per il futuro: comunque ciò facendo si troverebbe l'annullamento del momento di dipolo nell'anno 3991.

Per quanto riguarda la direzione dell'asse del dipolo, dalla Tab. 1 appare evidente che la sua inclinazione rispetto all'asse terrestre è rimasta, nell'intervallo di tempo coperto dalle analisi della tabella, costante, è cioè rimasta costante la colatitudine del polo geomagnetico. Quanto alla longitudine, secondo McDonald e Gunst si può valutare uno spostamento a ovest dell'asse del dipolo con velocità media di 0,0418° all'anno. Altri Autori, come Nagata (1965), danno un valore di 0,06° all'anno per l'epoca 1960. Secondo quest'ultimo Autore, inoltre, il dipolo centrale si sta spostando verso nord alla velocità di circa 2 km/anno.

Le variazioni del dipolo centrale devono dar luogo, come si è detto, a un effetto planetario; tuttavia dalla grande varietà di forma e di intensità delle variazioni riportate in fig. 1.10 risulta chiaro che esse non bastano a spiegare la variazione secolare in un punto del globo.

Esiste però un altro fenomeno di carattere planetario che può validamente contribuire alla spiegazione: tutto il campo « irregolare » (non dipolare) presenta una deriva verso ovest di circa 0,2º/anno. È allora evidente che i diversi punti della Terra risentono una variazione secolare diversa a seconda della configurazione delle anomalie esistente in quei punti: il gradiente temporale delle singole componenti, cioè appunto la variazione secolare, dipende dal gradiente spaziale nei punti in esame e dalla velocità di spostamento dei sistemi di isoanomale. Ciò che è importante chiarire è quanto della variazione secolare osservata in un determinato punto della Terra sia dovuto a questa deriva occidentale e quanto a una variazione dell'intensità del campo non dipolare. È facile valutare il contributo della deriva occidentale: una rotazione di tutto il campo non dipolare di 0,2º all'anno fa passare in dieci anni il valore dell'anomalia presente in un punto all'istante t = 0 al valore esistente, sempre all'istante t = 0, in un punto di longitudine 2º più a est. Osservando la mappa del campo non dipolare di fig. 1.5, un calcolo piuttosto approssimativo ci permette di dedurre per l'Italia un aumento della componente verticale di circa

40  $\gamma$  (nT) all'anno; in realtà, come si è detto a pag. 36, l'aumento medio nell'intervallo 1960-1969 è stato di circa 20  $\gamma$  (nT) all'anno. Si può quindi concludere che, oltre alla variazione secolare dovuta alla deriva occidentale, esiste una diminuzione di circa 20  $\gamma$  (nT) all'anno nella componente verticale, il che potrebbe indicare un continuo intensificarsi della grande anomalia asiatica il cui bordo occidentale interessa l'Italia.

Questo esempio riguardante la variazione secolare in Italia non è che una elementare applicazione di un metodo generale usato da vari Autori, in particolar modo da Yukutake (1962), per cercare di valutare i due contributi alla variazione secolare del campo non dipolare. Chiamata H una componente del campo magnetico terrestre, la variazione secolare  $\partial H/\partial t$  in un determinato punto viene considerata come somma di due termini: il primo è  $v\partial H/\partial\lambda$ , dove v è la velocità sulla superficie terrestre del campo non dipolare dovuta alla deriva occidentale, il secondo, espresso da R(t), è il campo residuo, funzione del tempo, che risulta dalla differenza  $\partial H/\partial t = v \partial H/\partial \lambda$  e rappresenta le fluttuazioni in intensità del campo non dipolare. Il metodo consiste nel trovare quel valore della velocità v che renda minimo il quadrato del campo R integrato, ad esempio, lungo un intero parallelo. Se i valori della velocità v così dedotti usando dati diversi di epoche diverse sono concordanti, si può concludere che la deriva occidentale è la principale causa della variazione secolare e allo stesso tempo si può calcolare l'ordine di grandezza del campo residuo R(t); se invece essi differiscono notevolmente fra loro, allora si dovrà dedurre che le fluttuazioni di intensità del campo non dipolare sono più importanti della deriva occidentale. È appunto applicando questo metodo o metodi simili che Yukutake e Bullard e coll. hanno stabilito che: a) la deriva occidentale fornisce il contributo più importante alla variazione secolare del campo non dipolare; b) la velocità v è di 0,2º all'anno (come abbiamo già accennato); c) le fluttuazioni di intensità del campo non dipolare sono dell'ordine di  $10 \gamma$  (nT) all'anno; d) la configurazione del campo non dipolare ha una vita media di qualche centinaio di anni.

Per la determinazione di v è stato usato anche un altro metodo. Riprendendo l'espressione [1.10] di 1.5, possiamo serivere il potenziale V di origine interna alla Terra nella forma

$$V = a \sum_{m=0}^{n} (G_m \cos m \,\hat{\lambda} + H_m \sin m \,\hat{\lambda})$$
 [1.19]

$$\begin{aligned} G_m &= \sum_{n=1}^{\infty} \left( \frac{a}{r} \right)^{n+1} g_n^m P_n^m \left( \vartheta \right) \\ H_m &= \sum_{n=1}^{\infty} \left( \frac{a}{r} \right)^{n+1} h_n^m P_n^m \left( \vartheta \right) \end{aligned}$$
[1.20]

La [1.19] si può anche scrivere

$$V = a \sum_{m=0}^{n} C_m \cos (m \lambda - \varphi_m)$$

con

$$C_m = (G_m^2 + H_m^2)^{1/2}$$
  
tg  $\varphi_m = rac{H_m}{G_m}$ .

Calcolando le  $G_m$  e  $H_m$ , cioè in altre parole i coefficienti  $g_n^{(i)} \in h_n^m$ , in epoche diverse, si è trovato che le fasi  $\varphi_m$  diminuiscono continuamente nel tempo; anche questo rivela una deriva verso ovest delle caratteristiche del campo non dipolare, e dalla diminuzione delle  $\varphi_m$  si può dedurre, almeno in linea di principio, la velocità della deriva per le varie armoniche superficiali. Tenendo conto che le  $\varphi_m$ , per le [1.20], dipendono da  $\vartheta$ , il metodo permette di calcolare la velocità di deriva in funzione della latitudine. Applicando questo metodo, mentre si è confermato l'ordine di grandezza della velocità di deriva, non è stato però ancora chiarito l'ultimo problema accennato, e cioè se questa velocità di spostamento sia uguale su tutta la Terra o se essa dipenda dalla latitudine, o se infine vari casualmente da regione a regione; sotto questo punto di vista vi sono risultati discordanti, poiché secondo qualche Autore (Yukutake 1967) la velocità di deriva aumenta sensibilmente con l'aumentare della latitudine, mentre secondo altri (Witham 1958) in Canada la deriva a ovest è circa un terzo della media mondiale.

Un fatto sperimentale molto importante per la interpretazione della variazione secolare è la scoperta (Vestine 1953) che alle piccole fluttuazioni della velocità di rotazione terrestre, dedotte per via astronomica, corrispondono fluttuazioni nella deriva occidentale del campo magnetico. Dalla fig. 1.13, dove ai dati magnetici viene dato maggior peso, per ovvie ragioni, dopo il 1900, si nota chiaramente che fra il 1910 e il 1930 ad una diminuzione del periodo di rotazione terrestre

### ANALISI DEL CAMPO GEOMAGNETICO

di circa 1,5 sec, cioè ad una rotazione verso est della crosta terrestre più rapida del normale, corrisponde un aumento della velocità di deriva occidentale del campo.



Fig. 1.13 –  $A_t$ : variazioni nel periodo di rotazione terrestre:  $a_o$  deriva occidentale (da Vestine 1953).

Un altro fatto piuttosto interessante è che nella zona del Pacifico la variazione secolare è nettamente inferiore (di circa un fattore 3) a quella che in media si riscontra nel resto della Terra. Ciò potrebbe essere spiegato, alla luce della deriva occidentale, dal fatto che i gradienti spaziali del campo anomalo sono in questa zona piuttosto bassi, in altre parole che la zona del Pacifico non presenta anomalie molto accentuate o, ancora, che il campo non dipolare è quasi assente. Tale spiegazione non è tuttavia sufficiente, poiché risulta dagli studi paleomagnetici che anche mezzo milione di anni fa la variazione secolare nel Pacifico presentava lo stesso carattere, e rimarrebbe quindi da risolvere il problema della permanente assenza da questa zona di grandi anomalie.

Quest'ultimo accenno ci pone di fronte a una questione importante: noi conosciamo il campo magnetico terrestre solo dalle osservazioni eseguite negli ultimi quattro secoli, ma 400 anni rappresentano un istante brevissimo nella storia della Terra. Le conoscenze relative a questo breve istante non sono certo sufficienti a permetterci di avanzare delle fondate ipotesi sull'origine del campo; dobbiamo quindi cercare un mezzo per conoscere qualche cosa sulle caratteristiche di esso durante le ere geologiche. Questo mezzo ci è fornito dal magnetismo delle rocce, o *paleomagnetismo*.